一、指導老師:廖珠洲 教授

二、組 員:王宇晟(10627001)、林永義(10627053)、陳昱穎(10627065)

三、系統環境:

軟體: Microsoft Visual Studio 2019、Python 2.7、YOLOv3、OpenCvSharp3 Tracking

API · OpenCvSharp3

硬體: NVIDIA Jetson TX2

通訊設備/協定:TCP/IP協定

四、系統功能與特色:

(一)功能

1.運用 YOLOv3 模型,辨識影像中的物件。

- 2. 運用 TCP/IP 協定,提供 TX2 及 PC 相互連線,如圖(一)。
- 3.運用 Socket 技術,傳輸物件位置以及影像資訊,如圖(一)。
- 4. 運用影像處理技術,將辨識到的物件加以追蹤,如圖(二)。

(二)特色

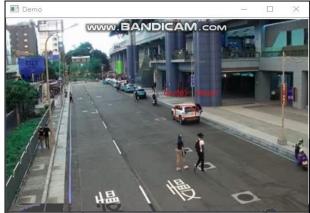
本專題以 YOLOv3 深度學習框架搭配物件偵測 API,讓系統學習及辨識影像中的物件。首先,用 YOLOv3 偵測出物件位置後,再使用 OpenCvSharp3 Tracking API 套件,追蹤物件。

本系統具有以下優點:

- 1.運用深度學習和邊緣運算進行高速且準確的辨識。
- 2.提供瀏覽圖片及展示之功能。



圖(一)透過 Socket 技術傳輸物件位置及影像



圖(二)將辨識到的物件顯示於追蹤視窗